## **INTISARI**

Salah satu alat pengendali yang paling sering diaplikasikan dalam industri adalah alat kendali PI (Proporsional Integral). Suatu alat pengendali yang khusus dirancang untuk proses tak linier adalah rumit dan sulit diimplementasikan. Karena alat kendali jenis PI merupakan alat kendali yang mudah diimplementasikan maka banyak industri yang mengaplikasikan alat kendali jenis ini.

Kendali Posisi Motor DC dengan Pengendali PI (Proporsional Integral ) ini adalah merupakan suatu alat kendali yang dioperasikan secara otomatis. Kendali PI merupakan gabungan dari dua buah sistem kendali dengan menggunakan suatu penguat penjumlah ( kendali proporsional dan kendali integral ). Kemudian keluaran dari kendali ini diperkuat dengan menggunakan suatu penguat daya agar diperoleh suatu nilai keluaran sesuai dengan yang diinginkan. Sebagai sensor/ detektor posisinya dipergunakan suatu potensio linier. Sensor posisi ini digunakan sebagai elemen yang langsung mengadakan kontak dengan yang diukur yaitu digunakan untuk mendeteksi suatu posisi.

Hasil yang diperoleh dari penelitian ini adalah model mobil yang dikontrol dapat bergerak mengikuti model mobil sebagai acuan, selisih posisi antara model mobil yang dikontrol dengan posisi model mobil sebagai acuan dapat dihilangkan dengan kendali integral dan kendali proporsional dapat digunakan untuk mempercepat laju model mobil.