

INTISARI

Sistem pengendali motor stepper dengan teknologi Internet ini dirancang untuk dapat mengatur putaran motor *stepper* dengan arah putaran kanan dan putaran kiri. Putaran kekanan akan berhenti jika motor simulasi menyentuh saklar kanan, putaran kekiri akan berhenti jika motor simulasi menyentuh saklar kiri. saklar kiri saklar kiri dan kanan digunakan untuk mendapatkan statatus input pengguna server. Status input ini digunakan untuk menghentikan gerakan motor stepper dan animasi pada pengguna server. Sedangkan pada sisi pengguna client status yang didapatkan dari pengguna server digunakan untuk menghentikan gerakan animasi.

ABSTRACTY

Control sytem motor stepper wihch use the technology from Internet is designed to control motor stepper to the left and right rotation. The right rotation will stop if the motor stimulation touch the right switch and the left rotation will stop if the motor stimulation touch the left switch. Both of the left and the right switch is used to get the status input from the server user. This status input is used to stop the motion of the motor stepper and the animation of server user . While, the client status that is gained from the server user is used to stop the motion of animation