

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU *PEER REVIEW*
Jurnal Internasional Bereputasi

Judul Jurnal Ilmiah (Artikel) : Design of a Continuous Passive Motion (CPM) Machine for Wrist Joint Therapy

Penulis Jurnal Ilmiah : Ir. Antonius Hendro Noviyanto, M.T.

Identitas Jurnal Ilmiah

a) Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)

b) Nomor/Volume : Volume 2, Issue 4

c) Edisi (Bulan/Tahun) : July 2021

d) ISSN/ISBN : 2715-5072

e) Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

f) URL Jurnal : <https://journal.umy.ac.id/index.php/jrc/index>

Komponen yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah						Nilai Akhir yang Diperoleh
	Inter-national Bereputasi	Inter-nasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ	Nasional Berbahasa Inggris Terindeks DOAJ	
Kelengkapan dan Kesesuaian Isi Jurnal (10%)	4.00						3,0
Ruang Lingkup dan Kedalaman Pembahasan (30%)	12.00						11,0
Kecukupan dan Ke-mutakhiran Data/ Informasi dan Metodologi (30%)	12.00						11,0
Kelengkapan Unsur dan Kualitas Penerbit (30%)	12.00						12,0
Total (100%) 60%	40.00						37 22,2
Kontribusi Pengusul: Penulis Tunggal/ Penulis Pertama/ Penulis Anggota, dari 3 orang penulis.							

Komentar Peer Reviewer:

1. Tentang Kelengkapan dan Kesesuaian Unsur

Judul ~~artikel~~ ini sesuai dengan isi artikelnya, dan sesuai juga dengan abstrak dan hasil penelitiannya di kesimpulan. Abstrak juga memberikan gambaran yg singkat tentang tujuan, metode dan hasil simulasi.

2. Tentang Ruang Lingkup dan Kedalaman Pembahasan

Artikel ini memiliki ruang lingkup yg dalam dan luas dalam menguraikan simulasi mesin gerakum part kontinyu dengan perangkat lunak Solid Works, pembahasan dan metode penelitian memadai.

3. Kecukupan dan Kemutakhiran data serta Metodologi

Artikel ini ~~memuat~~ data dan metodologi yg cukup memadai dan mutakhir serta dengan metode penelitian yg tepat dan terkini.

4. Kelengkapan Unsur Kualitas Penerbit

Unsur penerbit lengkap dan berkualitas baik sesuai kelaziman standar penerbitan artikel ilmiah yg berlaku.

5. Indikasi Plagiasi

Tidak ditemukan adanya plagiasi yg dibuktikan dengan hasil Turnitin.

6. Kesesuaian Bidang Ilmu

Artikel ini sesuai dengan bidang ilmu penulis.

Yogyakarta, 25 September 2023



(Dian Artanto, S.T., M.Eng.)

NPP: P.2042

Jabatan Akademik: Lektor (300AK)

Unit Kerja: Fakultas Vokasi Universitas Sanata Dharma

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU *PEER REVIEW*
Jurnal Internasional Bereputasi

Judul Jurnal Ilmiah (Artikel) : Design of a Continuous Passive Motion (CPM) Machine for Wrist Joint Therapy

Penulis Jurnal Ilmiah : Ir. Antonius Hendro Noviyanto, M.T.

Identitas Jurnal Ilmiah

- a) Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)
- b) Nomor/Volume : Volume 2, Issue 4
- c) Edisi (Bulan/Tahun) : July 2021
- d) ISSN/ISBN : 2715-5072
- e) Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta
- f) URL Jurnal : <https://journal.umy.ac.id/index.php/jrc/index>

Komponen yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah						Nilai Akhir yang Diperoleh
	Inter-national Bereputasi	Inter-nasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ	Nasional Berbahasa Inggris Terindeks DOAJ	
Kelengkapan dan Kesesuaian Isi Jurnal (10%)	4.00						3
Ruang Lingkup dan Kedalaman Pembahasan (30%)	12.00						11
Kecukupan dan Ke-mutakhiran Data/ Informasi dan Metodologi (30%)	12.00						10,5
Kelengkapan Unsur dan Kualitas Penerbit (30%)	12.00						12
Total (100%) 60%	40.00						36,5 21,9
Kontribusi Pengusul: Penulis Tunggal/ Penulis Pertama/ Penulis Anggota, dari 3 orang penulis.							

Komentar *Peer Reviewer*:

1. Tentang Kelengkapan dan Kesesuaian Unsur

Artikel ilmiah ini telah cukup memenuhi kesesuaian unsur sebagai karya ilmiah/jurnal internasional

2. Tentang Ruang Lingkup dan Kedalaman Pembahasan

Paper ini telah memberikan pembahasan yg men-
cukupi & ruang lingkup yg sesuai dgn topik yg dipilih

3. Kecukupan dan Kemutakhiran data serta Metodologi

Paper ini cukup merepresentasi metodologi dalam pembahasannya

4. Kelengkapan Unsur Kualitas Penerbit.

Penerbit jurnal ini memiliki rekam jejak yg baik

5. Indikasi Plagiasi

Tidak ditemukan adanya indikasi plagiasi

6. Kesesuaian Bidang Ilmu

Pembahasan maupun topik sesuai dgn bidang ilmu penulis

Yogyakarta, 20 September 2023



(Ignatius Deradjad Pranowo, S.S., M.Eng.)

NPP: P.2012

Jabatan Akademik: Lektor Kepala (700AK)

Unit Kerja: Fakultas Vokasi Universitas Sanata Dharma